



## MODELAGEM E SIMULAÇÃO DA NAVEGAÇÃO DE UM ROBÔ ENFERMEIRO BASEADA NO ESTADO AFETIVO DOS PACIENTES

DAVID KENNEDY SOUZA ARAÚJO; TALLES MARCELO G. DE A. BARBOSA  
daviduser@me.com

**Objetivo:** Propor uma solução para a navegação autônoma de robôs enfermeiros baseada em características emocionais, pois, entende-se que existe correlação entre urgência, emergência, expressões e variáveis como, estresse, angustia e tristeza, embora o estudo e a verificação da correlação não está no escopo. **Método:** É proposta uma solução que utiliza o algoritmo A\* combinado com um conjunto de regras para a definição dos valores de arestas com base no estado emocional do paciente. Essa classificação é posteriormente utilizada no algoritmo A\* para definição do melhor caminho entre o robô enfermeiro e os pacientes. **Resultados:** Foi modelado e implementado um algoritmo para descoberta de rotas de navegação para um robô enfermeiro cujos parâmetros para descoberta considera o estado afetivo dos pacientes. **Conclusão:** Os resultados da simulação para o modelo proposto foram satisfatórios mostrando que o modelo tem grande potencial a priori para sua implementação em um protótipo físico de robô enfermeiro.

**Palavras-chave:** A\*. Fuzzy. Robô